

## Evaluation sommative

Introduction à la réduction des endomorphismes  
Module de cours proposé à IUTenLigne  
Durée conseillée : 2h00

Le sujet est composé de deux exercices dont on donnera les réponses directement sur ce document et d'un exercice dont la solution doit être rédigée.

---

### Exercice 1

Dans cet exercice, on travaille dans un espace vectoriel  $E$  muni d'une base  $\mathcal{B} = (\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ , et  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$  sont les vecteurs de  $E$  dont les coordonnées par rapport à la base  $\mathcal{B}$  sont :

$$\vec{e}_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}, \quad \vec{e}_2 \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \text{et} \quad \vec{e}_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 7 \\ -5 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

1. Le vecteur  $\vec{u}_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 11 \\ 2 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$  est-il une combinaison linéaire des vecteurs  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$ ? Si oui, donner une relation entre le vecteur  $\vec{u}_1$  et les vecteurs  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$ .

non

oui, relation :

2. Le vecteur  $\vec{u}_2 \begin{pmatrix} -5 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$  est-il une combinaison linéaire des vecteurs  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$ ? Si oui, donner une relation entre le vecteur  $\vec{u}_2$  et les vecteurs  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$ .

non

oui, relation :

3. La famille  $(\vec{e}_1; \vec{e}_2)$  est une base de  $E$ .

vrai

faux

4. La famille  $(\vec{e}_1; \vec{e}_2; \vec{e}_3)$  est une base de  $E$ .

vrai

faux

5. La dimension du plan vectoriel  $\mathcal{P}$  engendré par les vecteurs  $\vec{e}_1$  et  $\vec{e}_2$  est :

$\dim \mathcal{P} = 1$

$\dim \mathcal{P} = 2$

$\dim \mathcal{P} = 3$

6. Donner une équation cartésienne, par rapport à la base  $\mathcal{B}$ , du plan  $\mathcal{P}$  engendré par les vecteurs  $\vec{e}_1$  et  $\vec{e}_2$ .

équation :

7. Le système  $\begin{cases} x = 0 \\ 3y - z = 0 \end{cases}$  correspond-il au système d'équations cartésiennes, par rapport à la base  $\mathcal{B}$ , d'une droite vectorielle de  $E$ ? Si oui, donner un vecteur directeur de cette droite.

non

oui, vecteur directeur :

$$\vec{u}_3 \begin{pmatrix} \phantom{0} \\ \phantom{0} \\ \phantom{0} \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

8. L'équation  $y + 3x = 0$  correspond-elle à une équation cartésienne, par rapport à la base  $\mathcal{B}$ , de droite vectorielle de  $E$ ? Si oui, donner un vecteur directeur de cette droite.

non

oui, vecteur directeur :

$$\vec{u}_4 \begin{pmatrix} \phantom{0} \\ \phantom{0} \\ \phantom{0} \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

## Exercice 2

Dans cet exercice, on travaille dans un espace vectoriel  $E$  muni d'une base  $\mathcal{B} = (\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ , et  $\vec{e}_1$ ,  $\vec{e}_2$  et  $\vec{e}_3$  sont les vecteurs de  $E$  dont les coordonnées par rapport à la base  $\mathcal{B}$  sont :

$$\vec{e}_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}, \quad \vec{e}_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \\ 7 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \text{et} \quad \vec{e}_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

De plus, on considère l'endomorphisme  $f$  de  $E$  défini par :

$$f(\vec{i}) = -\vec{i} + 7\vec{j} - 13\vec{k} \quad , \quad f(\vec{j}) = \vec{i} + 4\vec{k} \quad \text{et} \quad f(\vec{k}) = \vec{i} - 2\vec{j} + 6\vec{k}$$

1. La matrice  $A$  représentant  $f$  par rapport à la base  $\mathcal{B}$  est :

$$\input type="checkbox" \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & -3 \\ -1 & 7 & 5 \end{pmatrix} \quad \input type="checkbox" \quad A = \begin{pmatrix} -1 & 7 & -13 \\ 1 & 0 & 4 \\ 1 & -2 & 6 \end{pmatrix}$$

$$\input type="checkbox" \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & -4 & 7 \\ 1 & -3 & 5 \end{pmatrix} \quad \input type="checkbox" \quad A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 7 & 0 & -2 \\ -13 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

2. L'image par  $f$  du vecteur  $\vec{v}_1 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ -4 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$  est :

$$\input type="checkbox" \quad f(\vec{v}_1) \begin{pmatrix} 5 \\ -29 \\ -20 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \input type="checkbox" \quad f(\vec{v}_1) \begin{pmatrix} -6 \\ 29 \\ -59 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \input type="checkbox" \quad f(\vec{v}_1) \begin{pmatrix} 56 \\ -13 \\ -23 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

$$\input type="checkbox" \quad f(\vec{v}_1) \begin{pmatrix} -3 \\ 11 \\ -16 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \input type="checkbox" \quad f(\vec{v}_1) \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 12 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \input type="checkbox" \quad f(\vec{v}_1) \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

3. Le vecteur  $\vec{e}_1$  est-il un vecteur propre de  $f$ ? Si oui, pour quelle valeur propre?

non                       oui, valeur propre :  $\lambda_1 =$

4. Le vecteur  $\vec{e}_2$  est-il un vecteur propre de  $f$ ? Si oui, pour quelle valeur propre?

non                       oui, valeur propre :  $\lambda_2 =$

5. Le vecteur  $\vec{e}_3$  est-il un vecteur propre de  $f$ ? Si oui, pour quelle valeur propre?

non                       oui, valeur propre :  $\lambda_3 =$

6. Calculer le polynôme caractéristique de  $f$  et le donner sous forme **factorisée**.

$P_f(\lambda) =$

7. La famille  $\mathcal{B}' = (\vec{e}_1; \vec{e}_2; \vec{e}_3)$  est une base de  $E$ , car son déterminant par rapport à la base  $\mathcal{B}$  est :

$\det_{\mathcal{B}}(\vec{e}_1; \vec{e}_2; \vec{e}_3) =$

8. La matrice  $A'$  représentant  $f$  par rapport à la base  $\mathcal{B}'$  est :

$A' = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & -7 & -3 \\ -2 & 13 & 5 \end{pmatrix}$                         $A' = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$A' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & -3 \\ -1 & 7 & 5 \end{pmatrix}$                         $A' = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

9. La matrice de passage  $P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}'}$  de la base  $\mathcal{B}$  à la base  $\mathcal{B}'$  est :

$P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & -7 & -3 \\ -2 & 13 & 5 \end{pmatrix}$                         $P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

$P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & -3 \\ -1 & 7 & 5 \end{pmatrix}$                         $P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 \end{pmatrix}$

10. La matrice de passage  $P_{\mathcal{B}' \rightarrow \mathcal{B}}$  de la base  $\mathcal{B}'$  à la base  $\mathcal{B}$  est :

$P_{\mathcal{B}' \rightarrow \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & -7 & -3 \\ -2 & 13 & 5 \end{pmatrix}$                         $P_{\mathcal{B}' \rightarrow \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$

$P_{\mathcal{B}' \rightarrow \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & -3 \\ -1 & 7 & 5 \end{pmatrix}$                         $P_{\mathcal{B}' \rightarrow \mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -2 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 \end{pmatrix}$

11. Les coordonnées du vecteur  $\vec{v}_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$  par rapport à la base  $\mathcal{B}'$  sont :

$$\square \vec{v}_2 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}'} \quad \square \vec{v}_2 \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 11 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}'}$$

$$\square \vec{v}_2 \begin{pmatrix} 3 \\ -8 \\ 16 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}'} \quad \square \vec{v}_2 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}'}$$

12. Les coordonnées du vecteur  $\vec{v}_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}'}$  par rapport à la base  $\mathcal{B}$  sont :

$$\square \vec{v}_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \square \vec{v}_3 \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 11 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

$$\square \vec{v}_3 \begin{pmatrix} 3 \\ -8 \\ 16 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \quad \square \vec{v}_3 \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

---

### Exercice 3

On considère l'endomorphisme  $f$  de l'espace vectoriel  $E$  défini à partir de la base  $\mathcal{B} = (\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$  de  $E$  par :

$$f(\vec{i}) = -6\vec{i} - 2\vec{j} - 6\vec{k} \quad , \quad f(\vec{j}) = 2\vec{j} \quad \text{et} \quad f(\vec{k}) = 12\vec{i} + 3\vec{j} + 11\vec{k}$$

Montrer que l'endomorphisme  $f$  est diagonalisable. Trouver une base  $\mathcal{B}'$  de vecteurs propres et écrire la matrice  $D$  représentant  $f$  par rapport à cette base.