

iutenligne

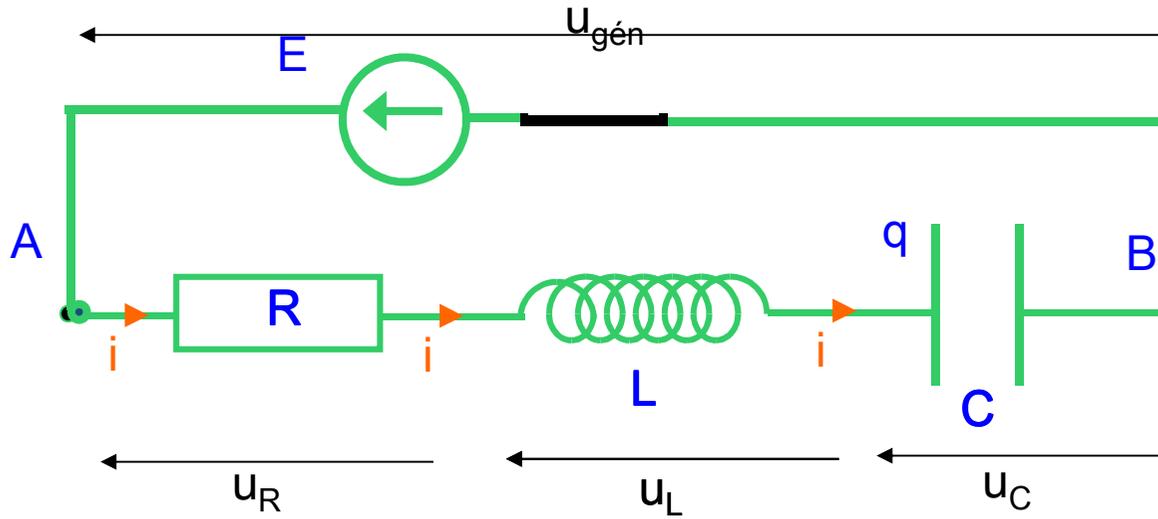
Le catalogue de ressources
de l'enseignement technologique
universitaire.



Régime transitoire

Hugues Ott

Maître de Conférences à l'IUT Robert Schuman
Université de Strasbourg Département Chimie



$$E = R \cdot i + L \cdot \frac{di}{dt} + \frac{q}{C}$$

Expression de i en fonction de q

$$i = \frac{dq}{dt}$$

$$E = R \cdot \frac{dq}{dt} + L \cdot \frac{d}{dt} \frac{dq}{dt} + \frac{q}{C}$$

On pose

$$\dot{q} = \frac{d}{dt} q$$

$$\ddot{q} = \frac{d^2}{dt^2} q$$

On divise par L et on réarrange

$$\frac{E}{L} = \frac{d^2}{dt^2} q + \frac{R}{L} \frac{dq}{dt} + \frac{1}{LC} q$$

$$\ddot{q} + \frac{R}{L} \dot{q} + \frac{1}{LC} q = \frac{E}{L}$$

On pose

$$\omega_0^2 = \frac{1}{L \cdot C}$$

ω_0 : pulsation propre

$$\frac{R}{L} = 2\lambda$$

λ : coefficient d'amortissement

$$\ddot{q} + 2\lambda \dot{q} + \omega_0^2 q = \omega_0^2 EC$$

$$\ddot{\mathbf{q}} + 2\lambda\dot{\mathbf{q}} + \omega_0^2\mathbf{q} = \omega_0^2\mathbf{E}\mathbf{C}$$

Solution générale

- solution particulière
- solution équation sans 2e membre

$$\begin{cases} \mathbf{q} = \mathbf{E}\mathbf{C} = \text{cte} \\ \dot{\mathbf{q}} = \mathbf{0} \\ \ddot{\mathbf{q}} = \mathbf{0} \end{cases}$$

$$\ddot{\mathbf{q}} + 2\lambda\dot{\mathbf{q}} + \omega_0^2\mathbf{q} = \mathbf{0}$$

On cherche une solution de la forme

$$\begin{aligned} & \mathbf{q} = \mathbf{K}e^{rt} \quad \dot{\mathbf{q}} = \mathbf{K}r e^{rt} \quad \ddot{\mathbf{q}} = \mathbf{K}r^2 e^{rt} \\ & \left(e^u \right)' = u' e^u \\ & \cancel{\mathbf{K}r^2 e^{rt}} + 2\lambda \cancel{\mathbf{K}r e^{rt}} + \omega_0^2 \cancel{\mathbf{K}e^{rt}} = \mathbf{0} \end{aligned}$$

L'équation sans 2^d membre devient

On simplifie par $\mathbf{K}e^{rt}$

$$\mathbf{r}^2 + 2\lambda\mathbf{r} + \omega_0^2 = \mathbf{0}$$

Equation caractéristique

Equation caractéristique

$$r^2 + 2\lambda r + \omega_0^2 = 0$$

Discriminant

$$\Delta = b^2 - 4ac = 4\lambda^2 - 4\omega_0^2 = 4(\lambda^2 - \omega_0^2)$$

2 solutions réelles $\Delta > 0$

$$\lambda^2 > \omega_0^2$$

$$\left(\frac{R}{2L}\right)^2 > \frac{1}{LC}$$

$$R > 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

R élevée

$$\Delta = 0$$

$$\lambda^2 = \omega_0^2$$

$$R = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

R limite

1 solution double

$$\Delta < 0$$

$$\lambda^2 < \omega_0^2$$

$$R < 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

R faible

2 solutions complexes

Amortissement important

$$\Delta > 0$$

$$R > 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

2 solutions réelles

Equation caractéristique

$$r^2 + 2\lambda r + \omega_0^2 = 0$$

$$\Delta = 4(\lambda^2 - \omega_0^2)$$

$$r_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a} = \frac{-2\lambda \pm \sqrt{4(\lambda^2 - \omega_0^2)}}{2}$$

$$r_{1,2} = -\lambda \pm \sqrt{(\lambda^2 - \omega_0^2)} = -\lambda \pm \sqrt{\Delta'}$$

$$\begin{cases} r_1 = -\lambda + \sqrt{\Delta'} \\ r_2 = -\lambda - \sqrt{\Delta'} \end{cases}$$

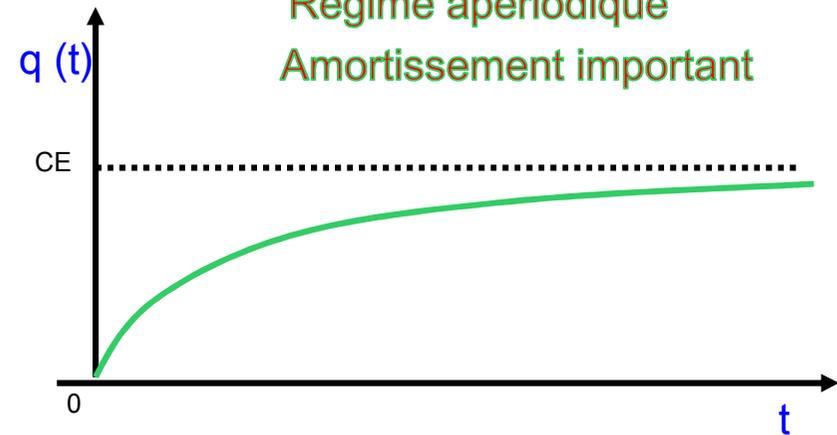
La solution de l'équation sans 2e membre est de la forme :

$$q(t) = A \cdot e^{r_1 t} + B \cdot e^{r_2 t}$$

$$q(t) = A \cdot e^{(-\lambda + \sqrt{\Delta'}) \cdot t} + B \cdot e^{(-\lambda - \sqrt{\Delta'}) \cdot t}$$

$$q(t) = e^{-\lambda t} (A \cdot e^{+\sqrt{\Delta'} \cdot t} + B \cdot e^{-\sqrt{\Delta'} \cdot t})$$

A et B sont déterminés par les conditions initiales à savoir $q(t=0)=i(t=0)=0$



Solution générale

$$q(t) = CE + e^{-\lambda t} (A \cdot e^{+\sqrt{\Delta'} \cdot t} + B \cdot e^{-\sqrt{\Delta'} \cdot t})$$

↑
solution particulière

↑
solution de l'équation sans 2e membre

Amortissement faible

$$\Delta < 0 \quad R < 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

2 solutions
imaginaires

$$\Delta = 4(\lambda^2 - \omega_0^2) = -4(\omega_0^2 - \lambda^2) = 4j^2(\omega_0^2 - \lambda^2) = 4j^2\Omega^2$$

$$r_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a} = \frac{-2\lambda \pm \sqrt{4j^2\Omega^2}}{2} = -\lambda \pm j\Omega$$

La solution est de la forme

$$\begin{cases} r_1 = -\lambda + j\Omega \\ r_2 = -\lambda - j\Omega \end{cases}$$

$$q(t) = A \cdot e^{r_1 t} + B \cdot e^{r_2 t}$$

$$q(t) = A \cdot e^{(-\lambda + j\Omega)t} + B \cdot e^{(-\lambda - j\Omega)t}$$

$$q(t) = A \cdot e^{-\lambda t} \cdot e^{j\Omega t} + B \cdot e^{-\lambda t} \cdot e^{-j\Omega t}$$

$$q(t) = e^{-\lambda t} (A \cdot e^{j\Omega t} + B \cdot e^{-j\Omega t})$$

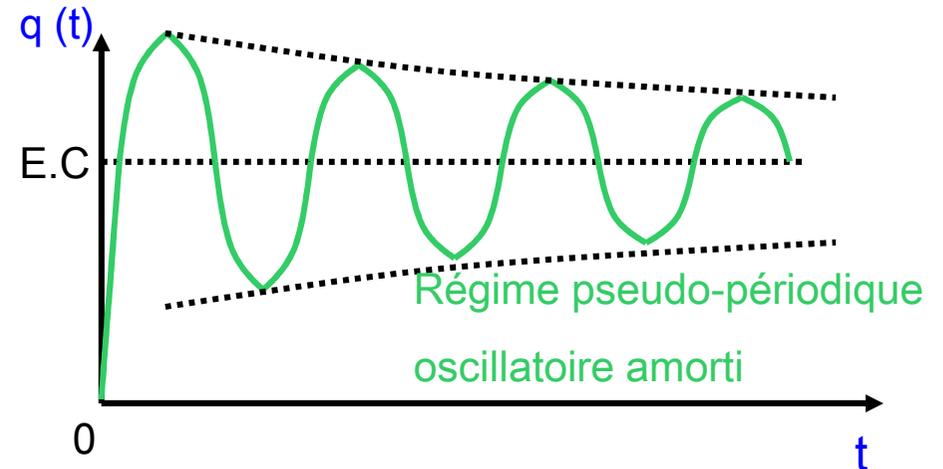
$$q(t) = e^{-\lambda t} \cdot \cos(\Omega t + \Phi)$$

A et F sont déterminés par les conditions initiales à savoir
 $q(t=0) = i(t=0) = 0$

Equation caractéristique

$$r^2 + 2\lambda r + \omega_0^2 = 0$$

$$\Delta = 4(\lambda^2 - \omega_0^2)$$



Solution générale

$$q(t) = CE + A \cdot e^{-\lambda t} \cdot \cos(\Omega t + \Phi)$$

↑
solution particulière

↑
solution de l'équation
sans 2e membre

Amortissement critique

$$\Delta = 0 \quad R = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

Equation caractéristique

$$r^2 + 2\lambda r + \omega_0^2 = 0$$

$$\Delta = 4(\lambda^2 - \omega_0^2)$$

1 solution double

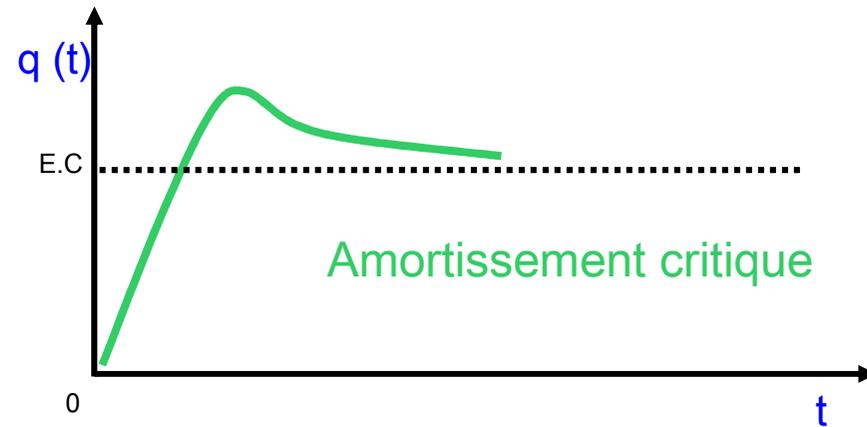
$$r_1 = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a} = \frac{-2\lambda}{2} = -\lambda$$

La solution est de la forme

$$q(t) = (At + B).e^{r_1 t}$$

$$q(t) = (At + B).e^{-\lambda t}$$

A et B sont déterminés par les conditions initiales à savoir $q(t=0)=i(t=0)=0$



Solution générale

$$q(t) = CE + (At + B).e^{-\lambda t}$$

↑ solution particulière ↓ solution de l'équation sans 2e membre

Aspect Energétique

Puissance générateur = Puissance électrique + Puissance magnétique + Puissance Joule

(fournie par le générateur) $E \cdot i(t)$ = (emmagasinée dans le condensateur) $\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} C i^2 \right)$ + (emmagasinée dans la bobine) $\frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2} L i^2 \right)$ + (dissipée dans le cond. Ohmique) $R \cdot i^2$

$Ener = \frac{1}{2C} 2q \cdot i(t) + \frac{1}{2} L \frac{d(i^2)}{dt} + R \cdot i^2$

à l'énergie emmagasinée dans une bobine

$i = \frac{dq}{dt} = \dot{q}$

$E \cdot i(t) = \frac{q}{C} i(t) + L \cdot i \cdot \frac{di}{dt} + R \cdot i^2$

$\frac{di}{dt} = \ddot{q}$

$E = \frac{q}{C} + L \frac{di}{dt} + R \cdot i = \frac{q}{C} + L \ddot{q} + R \dot{q}$

On divise par L $\frac{E}{L} = \frac{1}{LC} q + \ddot{q} + \frac{R}{L} \dot{q} \Rightarrow \ddot{q} + \frac{R}{L} \dot{q} + \frac{1}{LC} q = \frac{E}{L}$

on réarrange

On pose $\left\{ \begin{array}{l} \omega_0^2 = \frac{1}{L \cdot C} \\ \frac{R}{L} = 2\lambda \end{array} \right.$

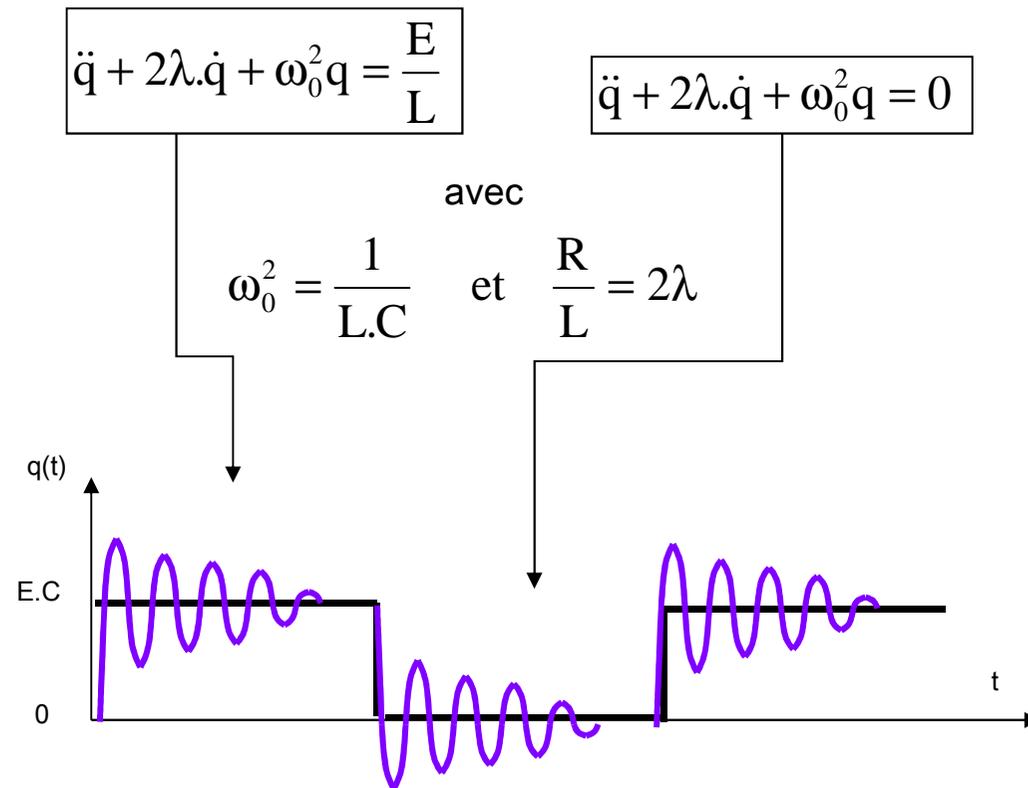
ω_0 : pulsation propre

λ : coefficient d'amortissement

$\ddot{q} + 2\lambda \dot{q} + \omega_0^2 q = \omega_0^2 EC$

Réponse d'un circuit RLC série à un échelon carré

Amortissement peu important



Régime pseudo-périodique

Pour les variations de $i(t)$, il suffit de dériver l'expression de $q(t)$ par rapport au temps